

Paper-ID: VGI_195508



Zur Berechnung der Meridiankonvergenz

Josef Litschauer ¹

¹ *Wien*

Österreichische Zeitschrift für Vermessungswesen **43** (2, 3), S. 49–53, 73–80

1955

Bib_TE_X:

```
@ARTICLE{Litschauer_VGI_195508,  
  Title = {Zur Berechnung der Meridiankonvergenz},  
  Author = {Litschauer, Josef},  
  Journal = {{\u}sterreichische Zeitschrift f{\u}r Vermessungswesen},  
  Pages = {49--53, 73--80},  
  Number = {2, 3},  
  Year = {1955},  
  Volume = {43}  
}
```



Zur Berechnung der Meridiankonvergenz

Von Dr. techn. Josef Litschauer, Wien

(Veröffentlichung des Bundesamtes für Eich- und Vermessungswesen)

1. Allgemeines

In dem Aufsatz „Koordinatenumformungen mit der Doppelrechenmaschine“ (Band II, Heft 1 des „Österreichischen Ingenieurarchivs“) habe ich versucht, für Zwecke der Geodäsie die Umrechnung von Koordinatenpaaren in solche eines anderen Systems, das eine konforme Abbildung des ersten darstellt, in eine derartige Gestalt zu bringen und dazu passende Hilfstafeln so vorzubereiten, daß die als Massenerbeiten auftretenden Umformungsrechnungen möglichst schnell und einfach erledigt werden können. Insbesondere ist diese Untersuchung für die Umrechnungen zwischen geographischen und Gauß-Krügerschen Koordinaten im einzelnen ausgeführt worden. Im folgenden soll nun nach denselben Gedankengängen die Berechnung der Meridiankonvergenz behandelt werden, eine Aufgabe, die oft mit den erwähnten Koordinatenumformungen gleichzeitig auftritt.

Ein Ellipsoidzweieck mit dem Mittelmeridian λ_0 werde nach der Gauß-Krügerschen Projektion in die Ebene abgebildet, ein Punkt P mit den geographischen Koordinaten φ und λ erhalte dabei die ebenen Koordinaten X und Y . Der Mittelmeridian λ_0 wird als Gerade abgebildet, jeder andere, also auch der Meridian λ durch P , als Kurve. Der Winkel, den die Tangente an das Meridianbild in P mit einer Parallelen zum Bild des Mittelmeridians einschließt, heißt nun Meridiankonvergenz und wird bei Punkten östlich vom Mittelmeridian positiv, andernfalls negativ angesetzt; anders ausgedrückt ist die Meridiankonvergenz der negative Richtungswinkel der Meridianbildtangente in P . Zur zahlenmäßigen Berechnung der Meridiankonvergenz γ sind verschiedene Reihenentwicklungen angegeben worden. Z. B. entnehmen wir bei Wl. K. Hristow „Die Gauß-Krüger'schen Koordinaten auf dem Ellipsoid“, Leipzig 1943:

$$\gamma = l \cos \varphi l + \cos \varphi \Delta \varphi l + \frac{l \cos^3 \varphi}{3} (1 + 3 \eta^2 + 2 \eta^4) l^3 - \frac{l \cos \varphi}{2} \Delta \varphi^2 l - \left. \begin{aligned} & - \frac{\cos \varphi}{6} \Delta \varphi^3 l + \frac{\cos^3 \varphi}{3} (1 - 2 l^2 + 3 \eta^2 - 12 l^2 \eta^2) \Delta \varphi l^3 + \frac{l \cos \varphi}{24} \Delta \varphi^4 l - \\ & - \frac{l \cos^3 \varphi}{6} (7 - 2 l^2) \Delta \varphi^2 l^3 + \frac{l \cos^5 \varphi}{15} (2 - l^2) l^5 \end{aligned} \right\} (1)$$

$$\gamma = \frac{l}{N} y + \frac{1}{N^2} (1 + l^2 + \eta^2) xy - \frac{l}{3 N^3} (1 + l^2 - \eta^2 - 2 \eta^4) y^3 + \left. \begin{aligned} & + \frac{l}{N^3} (1 + l^2 - \eta^2 - 2 \eta^4) x^2 y + \frac{1}{3 N^4} (1 + 4 l^2 + 3 l^4 + 2 l^2 \eta^2) x^3 y - \\ & - \frac{1}{3 N^4} (1 + 4 l^2 + 3 l^4 + 2 l^2 \eta^2) xy^3 + \frac{l}{3 N^5} (2 + 5 l^2 + 3 l^4) x^4 y - \\ & - \frac{2 l}{3 N^5} (2 + 5 l^2 + 3 l^4) x^2 y^3 + \frac{l}{15 N^5} (2 + 5 l^2 + 3 l^4) y^5 \end{aligned} \right\} (2)$$

Hierin bedeuten $l = \lambda - \lambda_0$, $\Delta\varphi = \varphi - \varphi_0$, $y = Y - Y_0$, $x = X - X_0$ die Koordinatenunterschiede des Punktes P gegenüber einem Bezugspunkt P_0 im Mittelmeridian, während alle in den Koeffizienten auftretenden Funktionen ($\cos \varphi$, $l = \operatorname{tg} \varphi$, $\eta^2 = e'^2 \cos^2 \varphi$, $N = c (1 + \eta^2)^{-\frac{1}{2}}$) für die Breite φ_0 zu berechnen sind; $e'^2 = 0,006\,719\,2188$ und $c = 6398\,786,848\,m$ sind Konstante des Besselschen Ellipsoids. γ und die geographischen Koordinatendifferenzen sind im analytischen Maß verstanden, bei Verwendung des Grad- oder besser des Sekundenmaßes treten zu den Koeffizienten noch die entsprechenden Potenzen des Umwandlungsfaktors ρ'' .

Die Gleichungen (1) und (2) sind bis zu den Gliedern 5. Ordnung geführt, wodurch einerseits der Anwendungsbereich beschränkt ist, während andererseits in der näheren Umgebung des Bezugspunktes P_0 noch weniger Glieder ausreichen. Zur Vorbereitung für Rechnungen größeren Umfanges gibt es verschiedene Möglichkeiten: Man kann für eine Reihe von Bezugspunkten, z. B. von Grad zu Grad in φ , die Koeffizienten der Potenzprodukte vorausberechnen, was eine Tabelle mit verhältnismäßig wenig Zahlen gibt, aber für die Bestimmung jeder einzelnen Meridiankonvergenz sehr viel Arbeit übrig läßt. Oder man faßt die Glieder mit gleichen Potenzen in l bzw. y zusammen und tabuliert die Koeffizienten, die nun die verschiedenen Potenzen von $\Delta\varphi$ bzw. x enthalten, als stetige Funktionen dieser beiden Größen oder einfacher als Funktionen von φ bzw. X . Hier sind, wenn die Interpolation nicht allzu mühsam werden soll, die Tabellen schon sehr umfangreich; die Berechnung im Einzelfalle erfordert die Interpolation der Koeffizienten für l und l^3 bzw. y und y^3 (das Glied mit l^5 kann bei 30-Streifen unberücksichtigt bleiben, das Glied mit y^5 kann durch ein kleines Nomogramm dargestellt werden), dann zwei Multiplikationen zur Ermittlung der dritten Potenz und schließlich die Bildung der beiden Produkte und ihre Addition. Auch wenn statt der einfachen Rechenmaschine — die logarithmische Rechnung soll hier nicht weiter behandelt werden — eine Doppelrechenmaschine verwendet wird, ist die Zahl der Arbeitsgänge nicht wesentlich geringer. Wenn bei der Berechnung der Meridiankonvergenz aus den ebenen Koordinaten die Koeffizienten als Funktionen der geographischen Breite oder der Fußpunktsbreite tabuliert sind, ist die Arbeit noch weiter erschwert.

Im folgenden sollen nun die Hilfstafeln in eine solche Form gebracht werden, daß die ganze Berechnung in zwei Arbeitsgängen der Doppelrechenmaschine bewältigt wird. Erreicht wird dies dadurch, daß die Interpolation für den Koeffizienten des Hauptgliedes mit der Bestimmung dieses Hauptgliedes zusammengezogen wird und das Glied dritter Ordnung nicht unabhängig davon ermittelt und addiert wird; es wird vielmehr schon als Zuschlag zum Koeffizienten des linearen Gliedes berücksichtigt, was nur einen Ausdruck zweiter Ordnung erfordert, da er dann ja mit jenem Koeffizienten zusammen ohnehin noch mit einer Potenz in l bzw. y multipliziert wird.

2. Berechnung der Meridiankonvergenz aus geographischen Koordinaten

Die ersten beiden Glieder der Gleichung (1) setzen wir in die Form $l (\sin \varphi + \cos \varphi \Delta \varphi) = l \frac{m + \Delta \varphi}{n}$. Es sei nochmals ausdrücklich bemerkt,

daß hier und in den weiteren Formeln nur zur leichteren Anschreibung φ statt φ_0 gesetzt wird; das φ der Formeln ist somit die geographische Breite des Bezugspunktes P_0 , während der laufende Punkt P durch die Größe $\Delta \varphi$ bestimmt wird, also die Breite $\varphi + \Delta \varphi$ hat. Für die Hilfsgrößen m und n bekommen wir durch Koeffizientenvergleichung $\sin \varphi = m/n$

$\cos \varphi = 1/n$, daraus $n = \frac{1}{\cos \varphi}$ $m = \operatorname{tg} \varphi$. Der Ausdruck $l \frac{m + \Delta \varphi}{n}$,

mit der Doppelrechenmaschine in einem Arbeitsgang ausgewertet wird, enthält die Interpolation für $\Delta \varphi$ und die Berechnung des Hauptgliedes.

$\Delta \varphi$ ist in Sekunden auszudrücken, sein größter zulässiger Wert wird noch festzulegen sein. Jedenfalls soll aber die Addition $m + \Delta \varphi$ möglichst einfach werden und das ist der Fall, wenn m (und infolgedessen auch n) in Sekunden ausgedrückt und m auf so wenige gültige Stellen abgekürzt wird, daß der Wert von $\Delta \varphi$ nur statt der Nullen an den weiteren Stellen von m angefügt zu werden braucht. Tatsächlich wird also nicht $m = \operatorname{tg} \varphi$ verwendet, sondern ein abgerundeter Wert $m = \operatorname{tg} \varphi + \Delta m$; dem angepaßt

wird aus der Beziehung $n = \frac{m}{\sin \varphi}$ die zweite Hilfsgröße erhalten mit

$n = \frac{\operatorname{tg} \varphi + \Delta m}{\sin \varphi} + \Delta n$, wobei auch Δn einen noch zu untersuchenden

Abrundungsfehler darstellt. Weiter setzen wir das Glied dritter Ordnung in die Form

$$\frac{l \cos^3 \varphi}{3} (1 + 3 \eta^2 + 2 \eta^4) l^3 = l \frac{\bar{\varphi}}{n}$$

$$\text{daraus } \bar{\varphi} = n \frac{l \cos^3 \varphi}{3} (\dots) l^2 = \frac{\sin \varphi \cos \varphi}{3} (\dots) l^2 = \frac{l^2}{s}$$

also $s = \frac{3}{\sin \varphi \cos \varphi (1 + 3 \eta^2 + 2 \eta^4)} + \Delta s$; Δs ist wieder der Abrundungsfehler.

Nach den bisherigen Ansätzen erfordert also die Berechnung der Meridiankonvergenz in jedem Einzelfalle nur folgende zwei Arbeitsgänge:

$$\bar{\varphi} = \frac{l^2}{s} \quad \dots (3)$$

$$\gamma = l \frac{m + \Delta \varphi + \bar{\varphi}}{n} \quad \dots (4)$$

Nun ist aber noch zu untersuchen, wie weit der Bereich von $\Delta \varphi$ ausgedehnt werden darf und wie genau die Hilfsgrößen m , n und s genommen werden müssen. Wir setzen daher die für diese Größen gefundenen Ausdrücke in (4) ein und entwickeln nach Potenzen der Fehler:

$$\begin{aligned}
\gamma &= l \frac{1}{\frac{\operatorname{tg} \varphi + \Delta m}{\sin \varphi} + \Delta n} \left(\operatorname{tg} \varphi + \Delta m + \Delta \varphi + \frac{l^2}{\frac{3}{\sin \varphi \cos \varphi} + \Delta s} \right) = \\
&= l \frac{\cos \varphi}{1 + \cot \varphi \Delta m + \cos \varphi \Delta n} \left[\operatorname{tg} \varphi + \Delta m + \Delta \varphi + \frac{l^2 \sin \varphi \cos \varphi}{3} \left(1 + \frac{\sin \varphi \cos \varphi \Delta s}{3} \right)^{-1} \right] = \\
&= l \cos \varphi (1 - \cot \varphi \Delta m + \cot^2 \varphi \Delta m^2 - \cos \varphi \Delta n) \cdot \operatorname{tg} \varphi \cdot \\
&\quad \cdot \left[1 + \cot \varphi \Delta m + \cot \varphi \Delta \varphi + \frac{l^2 \cos^2 \varphi}{3} - \frac{l^2 \sin \varphi \cos^3 \varphi}{9} \Delta s \right] = \\
&= l \sin \varphi (1 - \cot \varphi \Delta m + \cot^2 \varphi \Delta m^2 - \cos \varphi \Delta n + \cot \varphi \Delta m - \cot^2 \varphi \Delta m^2 + \cot \varphi \Delta \varphi - \\
&\quad - \cot^2 \varphi \Delta \varphi \Delta m + \frac{l^2 \cos^2 \varphi}{3} - \frac{l^2 \cot \varphi \cos^2 \varphi}{3} \Delta m - \frac{l^2 \sin \varphi \cos^3 \varphi}{9} \Delta s) = \\
&= l \sin \varphi + l \cos \varphi \Delta \varphi + l^3 \frac{\sin \varphi \cos^2 \varphi}{3} + \\
&\quad + l \left(-\sin \varphi \cos \varphi \Delta n - \cot \varphi \cos \varphi \Delta \varphi \Delta m - \frac{l^2}{3} \cos^3 \varphi \Delta m - \frac{l^2}{9} \sin^2 \varphi \cos^3 \varphi \Delta s \right) \quad (5)
\end{aligned}$$

Dieser, dem tatsächlichen Rechengange entsprechende Ausdruck ist der theoretisch geforderten Gleichung (2) gegenüberzustellen: Die ersten drei Glieder stimmen überein, der Unterschied der übrigen Teile darf das Ergebnis nicht beeinflussen. Dazu ist nun der Anwendungsbereich und die gewünschte Rechengenauigkeit festzulegen. Entsprechend den österreichischen Verhältnissen sollen die Werte von φ zwischen 45 und 50° , l zwischen 0 und $2^\circ = 7200''$ liegen, γ soll auf $0,001''$ bestimmt werden, bzw. auf $0,003^{\text{ec}}$, wenn die Meridiankonvergenz in 400^{s} -Teilung errechnet werden soll, was bei dem hier vorgeschlagenen Verfahren ohne Mehrarbeit möglich ist. Dementsprechend soll der Unterschied zwischen (2) und (5)

$$\begin{aligned}
\Delta \gamma &= -\frac{l \cos \varphi}{2} \Delta \varphi^2 l + \frac{\cos^3 \varphi}{3} (1 - 2 l^2) \Delta \varphi l^3 + \frac{l \cos^5 \varphi}{15} (2 - l^2) l^5 + \\
&+ l \left(\sin \varphi \cos \varphi \Delta n + \cot \varphi \cos \varphi \Delta \varphi \Delta m + \frac{l^2}{3} \cos^3 \varphi \Delta m + \frac{l^2}{9} \sin^2 \varphi \cos^3 \varphi \Delta s \right) \quad (6)
\end{aligned}$$

in der Regel unter $0,0005''$ bleiben, also $\Delta \gamma/l$ höchstens $1 \cdot 10^{-7}$ erreichen. Mit den größtmöglichen Werten der Koeffizienten von (6) ergibt sich

$$\begin{aligned}
\frac{\Delta \gamma}{l} &= -0,34 \Delta \varphi^2 - 20 \cdot 10^{-5} \Delta \varphi + 17 \cdot 10^{-9} + 0,71 \Delta \varphi \Delta m + \\
&\quad + 14 \cdot 10^{-5} \Delta m + 0,5 \Delta n + 23 \cdot 10^{-6} \Delta s
\end{aligned}$$

An Hand dieser Zahlen wird vorerst gewählt:

$$\Delta \varphi_{\max} = \pm 60''/\rho'' = \pm 29 \cdot 10^{-5} \quad \Delta n_{\max} = \pm 0,005/\rho = \pm 24 \cdot 10^{-9}$$

$$\Delta s_{\max} = \pm 50/\rho = \pm 24 \cdot 10^{-5}$$

Damit wird

$$\frac{\Delta\gamma}{l} = 10^{-7} [-0,29 + 0,17 \pm 29 (-0,020 + 71 \Delta m) + \\ + 1400 \Delta m \pm 0,12 \pm 0,05] \quad \dots (7)$$

Für m ist eine Abrundung auf Hunderter-Sekunden anzustreben, also $\Delta m_{\max} = \pm 50/\rho = \pm 24 \cdot 10^{-5}$. Dadurch erhalten aber die zwei mittleren Glieder von (7) den Wert $10^{-7} [\pm 29 (-0,020 \pm 0,017) \pm 0,34]$ und können daher bis zu $10^{-7} [+29 \cdot -0,037 - 0,34] = -1,41 \cdot 10^{-7}$ anwachsen. Dem kann dadurch abgeholfen werden, daß m von vornherein um $35/\rho = 17 \cdot 10^{-5}$ vergrößert wird, also Δm zwischen $-15/\rho = -7 \cdot 10^{-5}$ und $+85/\rho = +41 \cdot 10^{-5}$ liegt. In Gleichung (7) erreichen die zwei mittleren Glieder dann höchstens $\pm 0,83 \cdot 10^{-7}$, $\Delta\gamma/l$ könnte theoretisch eine Einheit in 10^{-7} überschreiten, aber nur bei der ungünstigsten Kombination der Vorzeichen und Beträge, so daß $\Delta\gamma$ in der Regel nur wenige Zehntausendstel Sekunden ausmacht. Dabei werden also s und m auf Hunderter, n auf Hundertstel Sekunden abgerundet und diese Werte für jede zweite Minute von φ tabuliert. Bei der vorstehenden Untersuchung sind in den Gleichungen (5) und (6) die höheren Potenzprodukte weggelassen worden, weil sie auf das Ergebnis keinen Einfluß haben, was jetzt nachträglich an Hand der gefundenen Einzelwerte nachgeprüft werden kann.

Für die drei, in den Gebrauchsgleichungen (3) und (4) benötigten Hilfsgrößen gelten folgende Formeln:

$$\left. \begin{aligned} s &= \frac{6 \rho'' 10^{-2}}{\sin 2\varphi (1 + 3\eta^2)} & m &= \rho'' \operatorname{tg} \varphi + 35'' - 60'' \\ & & n'' &= (m + 60) \sin \varphi & n^{ec} &= n'' \cdot 0,324 \end{aligned} \right\} (8)$$

Der Faktor 10^{-2} bei s soll die durch die Abrundung entstandenen zwei Nullen beseitigen, doch ist gleichzeitig im Nenner von (3) der Faktor 100 hinzuzufügen. Der Zusatz $-60''$ bei m ist dadurch begründet, daß in der Hilfstafel als Intervallgrenzen die geraden Minutenwerte in φ auftreten, während die Tafelwerte für die Intervallmitte berechnet werden; hier, bei den ungeraden vollen Minutenwerten in φ , gilt $\Delta\varphi = 0$, in der vorangehenden Intervallhälfte wäre $\Delta\varphi$ negativ. Um die Subtraktion in diesem Teile zu vermeiden, wird für m ein um $60''$ verkleinerter Wert tabuliert, so daß die $\Delta\varphi$ mit Werten zwischen 0 und $+120''$ immer addiert werden. Soll γ statt in Alt- in Neusekunden ausgedrückt werden, so muß im Nenner von (4) noch der Faktor 0,324 hinzutreten, der aber mit n vereinigt werden kann. Die Meridiankonvergenz ergibt sich also in 360° - oder in 400^g -Teilung, je nachdem, ob n'' oder n^{ec} verwendet wird; die übrige Rechnung nach den Gleichungen (3) und (4) bleibt ungeändert, da die geographischen Koordinaten ja immer in 360° -Teilung vorliegen.

(Fortsetzung folgt)

bedingt sind, so kann man sich in ungefährer Höhe der den Berggipfeln entsprechenden Kuppen des Geoides eine allseits gleichmäßig gekrümmte „ausgleichende Geoidfläche“ gelegt denken, die als Bezugsfläche für die aus den unreduzierten Zenitdistanzen abgeleiteten Höhenunterschiede dient. Diese unterscheiden sich von den gesuchten Meereshöhendifferenzen noch um die Differenzen der relativen Undulationen, d. h. um Beträge, die nach der soeben durchgeführten Abschätzung immerhin noch 5—10 cm betragen können. Außerdem werden bei der Annahme einer für das ganze Meßgebiet einheitlichen Bezugsfläche jetzt auch in den Meßpunkten relative Lotstörungen vorliegen, die per definitionem durch den Richtungsunterschied der tatsächlichen Lotrichtungen und der Normalen zur ausgleichenden Geoidfläche gegeben sind. Wohl wird sich der Einfluß dieser Lotstörungen auf die Höhen durch die Anlage eines möglichst symmetrischen flächenhaften Netzes weitgehend herabdrücken lassen und es werden sich nur die mittleren Fehler der Höhen scheinbar zu groß ergeben. Doch wirken sich auch bei der „flächenhaften Höhentriangulation“ die Refraktionsfehler und die nicht erfaßten relativen Undulationen voll aus und man wird die Genauigkeit der Resultate als Meereshöhen kaum über ± 3 cm steigern können. Schließlich müssen zudem die Höhen des geometrischen Nivellements von den Tälern in die Gipfelflur übertragen werden und man wird bei einer derartigen „räumlichen Höhentriangulation“ die gewünschte Genauigkeit sicherlich nur bei Verwendung möglichst kurzer Seiten erreichen können.

Zur Berechnung der Meridiankonvergenz

Von Dr. techn. Josef Litschauer, Wien

(Veröffentlichung des Bundesamtes für Eich- und Vermessungswesen)

(Schluß)

3. Berechnung der Meridiankonvergenz aus Gauß-Krügerschen Koordinaten

Ähnlich wie vorher setzen wir die Hauptglieder von (2) in die Form

$$y \left[\frac{l}{N} + \frac{1 + l^2 + \eta^2}{N^2} x - \frac{l(1 + l^2 - \eta^2)}{3N^3} y^2 \right] = y \frac{p + x - \bar{x}}{q}$$

und erhalten durch Koeffizientenvergleichung

$$q = \frac{N^2}{1 + l^2 + \eta^2} \quad p = q \frac{l}{N} = \frac{Nl}{1 + l^2 + \eta^2}$$

$$\bar{x} = q \frac{l(1 + l^2 - \eta^2)}{3N^3} y^2 = \frac{l(1 + l^2 - \eta^2)}{3N(1 + l^2 + \eta^2)} y^2 \quad .$$

Dazu kommt noch der Ansatz $\bar{x} = \frac{y^2}{r}$, also $r = \frac{3N(1+l^2+\eta^2)}{l(1+l^2-\eta^2)}$.

Zur Erleichterung der Zahlenrechnung ist wieder vor allem ein weitgehendes Abrunden von p anzustreben, ferner sind die Abrundungen von p , q und r mit dem Bereich von x und y abzustimmen. Der geplante Rechengang folgt den Formeln:

$$p = \frac{Nl}{1+l^2+\eta^2} + \Delta p \quad q = p \frac{N}{l\rho''} + \Delta q \quad r = \frac{3N(1+l^2+\eta^2)}{l(1+l^2-\eta^2)} + \Delta r$$

$$\gamma'' = y \left[\frac{Nl}{1+l^2+\eta^2} + \Delta p + x - y^2 \left(\frac{3N(1+l^2+\eta^2)}{l(1+l^2-\eta^2)} + \Delta r \right)^{-1} \right].$$

$$\cdot \left(\frac{N^2}{\rho(1+l^2+\eta^2)} + \frac{N}{l\rho} \Delta p + \Delta q \right)^{-1} =$$

$$= y \left[\frac{Nl}{1+l^2+\eta^2} + \Delta p + x - y^2 \frac{l(1+l^2-\eta^2)}{3N(1+l^2+\eta^2)} + y^2 \frac{l^2}{9N^2} \Delta r \right].$$

$$\cdot \frac{\rho(1+l^2+\eta^2)}{N^2} \left(1 + \frac{1+l^2}{Nl} \Delta p + \frac{\rho(1+l^2)}{N^2} \Delta q \right)^{-1} =$$

$$= y \frac{Nl}{1+l^2+\eta^2} \left[1 + \frac{1+l^2}{Nl} \Delta p + \frac{1+l^2+\eta^2}{Nl} x - y^2 \frac{1+l^2-\eta^2}{3N^2} + y^2 \frac{l(1+l^2)}{9N^3} \Delta r \right].$$

$$\cdot \frac{\rho(1+l^2+\eta^2)}{N^2} \left(1 - \frac{1+l^2}{Nl} \Delta p - \frac{\rho(1+l^2)}{N^2} \Delta q + \frac{(1+l^2)^2}{N^2 l^2} \Delta p^2 \right) =$$

$$= y \frac{l\rho}{N} \left[1 + \frac{1+l^2}{Nl} \Delta p + \frac{1+l^2+\eta^2}{Nl} x - y^2 \frac{1+l^2-\eta^2}{3N^2} + y^2 \frac{l(1+l^2)}{9N^3} \Delta r - \frac{1+l^2}{Nl} \Delta p - \frac{(1+l^2)^2}{N^2 l^2} \Delta p^2 - \frac{(1+l^2)^2}{N^2 l^2} x \Delta p + y^2 \frac{(1+l^2)^2}{3N^3 l} \Delta p - \frac{\rho(1+l^2)}{N^2} \Delta q + \frac{(1+l^2)^2}{N^2 l^2} \Delta p^2 + \dots \right]$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{\gamma''}{\rho''} &= \frac{l}{N} y + \frac{1+l^2+\eta^2}{N^2} xy - \frac{l(1+l^2-\eta^2)}{3N^3} y^3 - \frac{(1+l^2)^2}{N^3 l} xy \Delta p + \\ &+ \frac{(1+l^2)^2}{3N^4} y^3 \Delta p - \frac{\rho l(1+l^2)}{N^3} y \Delta q + \frac{l^2(1+l^2)}{9N^4} y^3 \Delta r \end{aligned} \right\} (9)$$

Vergleichen wir diesen Ausdruck mit (2), so zeigt sich (unter Weglassung der einflußlosen Glieder) ein Unterschied von

$$\Delta\gamma = \left. \begin{aligned} & \frac{l(1+l^2)}{N^3} x^2 y - \frac{1+4l^2+3l^4}{3N^4} xy^3 + \frac{l(2+5l^2+3l^4)}{15N^5} y^5 + \\ & + \frac{(1+l^2)^2}{N^3 l} xy \Delta\rho - \frac{(1+l^2)^2}{3N^4} y^3 \Delta\rho + \frac{\rho l(1+l^2)}{N^3} y \Delta q - \frac{l^2(1+l^2)}{9N^4} y^3 \Delta r \end{aligned} \right\} (10)$$

Für die Koeffizienten werden die größtmöglichen Werte eingesetzt:

$$l = 1,15, \quad N = 6390 \text{ km}, \quad y/N = \cos \varphi \cdot l = 0,70 \cdot 2^0/57,3^0 = 0,024:$$

$$\Delta\gamma = 10^{-10} [16x^2 - 83x + 84 + 28x \Delta\rho - 39 \Delta\rho + 32 \cdot 10^5 \Delta q - 7 \Delta r] \quad (11)$$

Bei einer Rechengenauigkeit von $0,001''$ soll $\Delta\gamma$ in der Regel unter $\pm 0,0005''/\rho'' = \pm 24 \cdot 10^{-10}$ bleiben. Dieser Forderung widersetzt sich vor allem das dritte Glied in (11) und auch das zweite Glied würde eine übermäßige Beschränkung der x -Werte verlangen; dadurch würden aber die mit dem Argument X angelegten Hilfstafeln sehr umfangreich. Als Abhilfe soll das im ursprünglichen Ansatz unberücksichtigt gebliebene sechste Glied in (2), das ist das zweite Glied in (10), näherungsweise in die Gebrauchsformel einbezogen werden, und zwar durch eine Änderung von ρ . Die Änderung $\delta\rho$ soll so berechnet werden, daß ihr entsprechend dem vierten Glied in (10) sich ergebender Einfluß für eine gewisse Ordinate y_p das zweite

Glied gerade aufhebt:
$$-\frac{1+4l^2+3l^4}{3N^4} xy_p^3 + \frac{(1+l^2)^2}{N^3 l} xy_p \delta\rho = 0$$

Daraus
$$\delta\rho = \frac{l(1+3l^2)}{3N(1+l^2)} y_p^2 \quad \dots (12)$$

Für beliebige Ordinaten ist der Einfluß dieses Zuschlages und des zweiten Gliedes in (10) zusammen

$$\frac{(1+l^2)^2}{N^3 l} xy \delta\rho - \frac{1+4l^2+3l^4}{3N^4} xy^3 = \frac{1+4l^2+3l^4}{3N^4} x (y y_p^2 - y^3) \quad (13)$$

Es ist also y_p so zu wählen, daß $z = y y_p^2 - y^3$ im ganzen Bereich zwischen $y = 0$ und $y = y_a$ (nämlich dem äußersten Wert für Punkte mit 2^0 Längenabstand vom Mittelmeridian) möglichst klein bleibt. Für $0 < y_p < y_a$ geht z von Null auf positive Werte, erreicht ein Maximum und geht dann wieder

durch Null gegen $-\infty$. Demgemäß soll der größte positive z -Wert dem Betrage nach gleich sein dem bei y_a auftretenden größten negativen:

$$\text{Erste Ableitung} \quad z' = y_p^2 - 3 y^2$$

$$\text{Für das Maximum:} \quad y_p^2 - 3 y_m^2 = 0$$

$$z_m + z_a = (y_m y_p^2 - y_m^3) + (y_a y_p^2 - y_a^3) = y_p^3 \sqrt{\frac{1}{3}} \left(1 - \frac{1}{3}\right) + y_a y_p^2 - y_a^3 = 0$$

Daraus $y_p = 0,86 y_a$. Der neue Wert für p ist demnach

$$p = \frac{Nl}{1 + l^2 + \eta^2} + \frac{l(1 + 3l^2)}{3N(1 + l^2)} \left(0,86 N \cos \varphi \frac{2}{57,3}\right)^2 = \frac{Nl}{1 + l^2 + \eta^2} \left[1 + \frac{1 + 3l^2}{3N^2} 9 \cdot 10^{-4} \frac{N^2}{1 + l^2}\right] \quad (14)$$

Der größte Betrag von z ist $\pm y_a^3 \cdot (0,86^2 - 1) = \mp 0,26 y_a^3$. Dieser Wert ist als letzter Faktor in das Produkt (13) einzusetzen, das an die Stelle des zweiten Gliedes in (10) tritt; daher ist in (11) der Beitrag $-83x$ zu ersetzen durch $\pm 0,26 \cdot 83x = \pm 21x$. Nun ist aber zu beachten, daß die Änderung δp noch einen zweiten Beitrag zu $\Delta \gamma$ leistet gemäß dem fünften

Gliede in (10), also $-\frac{(1 + l^2)^2}{3N^4} y^3 \frac{l(1 + 3l^2)}{3N(1 + l^2)} 0,74 y_a^2$ mit dem größten Wert

$-43 \cdot 10^{-10}$. Dadurch wird das dritte Glied in (11) schon auf $+41 \cdot 10^{-10}$ herabgedrückt; eine weitere Senkung kann dadurch erzielt werden, daß auch r um einen Betrag δr geändert wird, nach den gleichen Überlegungen wie vorher bei δp . Für eine noch zu wählende Ordinate y_r soll also sein

$$\frac{l(2 + 5l^2 + 3l^4)}{15N^5} y^5 - 0,74 \frac{l(1 + l^2)(1 + 3l^2)}{9N^5} y_r^3 y_a^2 - \frac{l^2(1 + l^2)}{9N^4} y_r^3 \delta r = 0$$

$$\text{Daraus} \quad \delta r = \frac{6 + 9l^2}{5Nl} y_r^2 - 0,74 \frac{1 + 3l^2}{Nl} y_a^2$$

Für beliebige Ordinaten ist der Beitrag zu $\Delta \gamma$

$$\begin{aligned} & \frac{l(1 + l^2)(2 + 3l^2)}{15N^5} y^5 - 0,74 \frac{l(1 + l^2)(1 + 3l^2)}{9N^5} y^3 y_a^2 - \\ & - \frac{l(1 + l^2)(2 + 3l^2)}{15N^5} y^3 y_r^2 + 0,74 \frac{l(1 + l^2)(1 + 3l^2)}{9N^5} y^3 y_a^2 = \frac{l(1 + l^2)(2 + 3l^2)}{15N^5} (y^5 - y^3 y_r^2) \quad (15) \end{aligned}$$

Es soll also die Funktion $u = y^5 - y^3 y_r^2$ für $0 < y < y_a$ nur ein möglichst kleines Extrem, bzw. Randextrem erreichen.

$$u' = 5 y^4 - 3 y^2 y_r^2$$

$$5 y_m^4 - 3 y_m^2 y_r^2 = 0 \quad y_m^2 = \frac{3}{5} y_r^2$$

$$u_m + u_a = \left(\frac{9}{25}\right)^{\frac{1}{2}} \sqrt{\frac{3}{5}} y_r^5 - \frac{3}{5} \sqrt{\frac{3}{5}} y_r^5 + (y_a^5 - y_a^3 y_r^2) = y_a^5 - y_a^3 y_r^2 - \frac{6}{25} \sqrt{\frac{3}{5}} y_r^5 = 0$$

Daraus $y_r = 0,93 y_a$. Das berichtigte r ist

$$\begin{aligned} r &= \frac{3 N (1 + l^2 + \eta^2)}{l (1 + l^2 - \eta^2)} + 0,87 \frac{6 + 9 l^2}{5 N l} y_a^2 - 0,74 \frac{1 + 3 l^2}{N l} y_a^2 = \\ &= \frac{3 N (1 + l^2 + \eta^2)}{l (1 + l^2 - \eta^2)} \left[1 + 0,87 \frac{2 + 3 l^2}{5 N^2} y_a^2 - 0,74 \frac{1 + 3 l^2}{3 N^2} y_a^2 \right] \quad (16) \end{aligned}$$

Der größte Wert von u ist $\pm y_a^5 (1 - 0,93^2) = \pm 0,13 y_a^5$. Damit gibt (15) einen größten Beitrag von $\pm 11 \cdot 10^{-10}$ und statt Gleichung (11) gilt für Punkte mit größtmöglichen Ordinaten

$$\Delta \gamma = 10^{-10} [16 x^2 \pm 21 x \pm 11 + 28 x \Delta p - 39 \Delta p + 32 \cdot 10^5 \Delta q - 7 \Delta r] \quad (17)$$

An Hand dieser Zahlen wird gewählt

$$x_{\max} = \pm 1, \quad \Delta p_{\max} = \pm 0,5, \quad \Delta q_{\max} = \pm 0,5 \cdot 10^{-5}, \quad \Delta r_{\max} = \pm 0,5$$

Mit anderen Worten, p und r werden auf ganze Kilometer, q auf fünf Dezimalen abgerundet und diese Größen werden für jeden zweiten vollen Kilometer in X vorbereitet. Die Tafelwerte sind bestimmt durch

$$\left. \begin{aligned} r &= \frac{3 N (1 + l^2 + \eta^2)}{l (1 + l^2 - \eta^2)} \left[1 + \frac{y_a^2}{N^2} (0,101 - 0,218 l^2) \right] \\ p &= \frac{N l}{1 + l^2 + \eta^2} \left[1 + 3 \frac{1 + 3 l^2}{1 + l^2} 10^{-4} \right] - 1 \quad q'' = (p + 1) \frac{N}{l \rho''}, \quad q^{ec} = q'' \cdot 0,324 \end{aligned} \right\} (18)$$

Der Zusatz -1 bei p bezweckt wieder eine Verschiebung von der Mitte auf den Anfang des Intervalles, so daß $p + x$ immer durch Addition im engeren Sinne gebildet werden kann. Wie zur Herleitung wird auch zur Berechnung der Tafelgrößen noch die geographische Breite herangezogen, und zwar in ungerunden Werten, da sie für jeden ungeraden vollen Kilometer des Mittelmeridians genommen werden müssen, dagegen werden beim Gebrauch der fertigen Tafeln nur die ebenen Koordinaten verwendet. Die Gebrauchsformeln sind

$$\left. \begin{aligned} \bar{x} &= \frac{y^2}{r} \\ \gamma &= y \frac{p + x - \bar{x}}{q} \end{aligned} \right\} (19)$$

wobei man γ in Alt- oder Neusekunden erhält, je nachdem, ob q'' oder q^{cc} verwendet wird.

4. Beispiel

Aus Platzmangel können nur Ausschnitte der beiden Hilfstafeln angeführt werden, außerdem wird die Meridiankonvergenz eines Punktes aus geographischen und Gauß-Krügerschen Koordinaten zahlenmäßig berechnet. Im ersten Fall ist nur l in Sekunden, im zweiten überhaupt kein Zwischenwert nötig, sondern es brauchen nur die Angaben und das Ergebnis aufgeschrieben zu werden. Diese Zahlen sind hier durch Einrahmung hervorgehoben. Die Tafelwerte erfordern keine Interpolation und können sofort in die Maschine übertragen werden.

Die Maschinenrechnung soll hier so dargestellt werden, daß alle in dem betreffenden Rechengang vorkommenden Zahlen in folgender Anordnung aufgeschrieben werden:

	Umdrehungszählwerk
linkes Einstellwerk	rechtes Einstellwerk
linkes Resultatwerk	rechtes Resultatwerk

Dabei werden an den Plätzen des (gemeinsamen) Umdrehungszählwerkes und der beiden Resultatwerke jedenfalls diejenigen Zahlen vermerkt, die am Ende des Rechnungsganges dort abzulesen sind, dagegen die vor der ersten Kurbeldrehung an diesen Plätzen eingestellten Zahlen nur dann, wenn sie nicht nur aus Nullen bestehen; die zusammengehörigen Anfangs- und Endlesungen werden in diesem Falle durch eine geschweifte Klammer verbunden. Schaltung und Drehsinn der Maschine werden durch römische Ziffern bezeichnet, und zwar

I	beide Maschinen	gleichlaufend,	rechte Maschine	positiv	+	+
II	„	„	gegen	negativ	+	—
III	„	„	gleich	negativ	—	—
IV	„	„	gegen	positiv	—	+

Diese Einteilung entspricht somit den Vorzeichen von \sin und \cos in den Quadranten I bis IV. Der Ablauf der Operationen wird in folgender Art angegeben: Zahlen, die noch vom vorhergehenden Rechnungsgang in der Maschine stehen, erhalten keinen Zusatz; ein seitlich beigesetzter Strich bezeichnet Zahlen, die an irgend einem der fünf Plätze eingestellt werden (Reihenfolge: R-, U-, E-Werk), zwei solcher Striche Zahlen, die dann im Umdrehungszählwerk oder in einem Resultatwerk durch Kurbeldrehung hergestellt werden, und drei solcher Striche Zahlen, die als Ergebnis entnommen werden; eingeklammert werden Zwischenergebnisse, die nicht zahlenmäßig erfaßt zu werden brauchen.

Berechnung der Meridiankonvergenz aus geographischen Koordinaten

$$l = (\lambda - \lambda_0)'' \quad \bar{\varphi} = \frac{l^2}{100 s} \quad \gamma = l \frac{m + \Delta\varphi + \bar{\varphi}}{n}$$

$$\Delta\varphi = (\varphi - \varphi_{\text{Tafel}})''$$

φ	s	m	n''	n^{cc}
48° 00'	12 333	229 200	308 418,99	99 927,753
2	12 335	229 500	308 661,04	100 006,176
4	12 337	229 700	308 768,54	100 041,008
6	12 338	230 000	309 010,36	100 119,357
8	12 340	230 300	309 252,03	100 197,658
48° 10'				

Beispiel:

$\lambda = 32^\circ 51' 04,3792''$	$\varphi = 48^\circ 08' 36,4922''$
$\lambda_0 = 34^0$	$\gamma = -3080,470''$
$l = -4135,6208''$	$= -0^\circ 51' 20,470''$

$$s = 12\,340 \quad Z = m + \Delta\varphi + \bar{\varphi} = 230\,350,3519$$

$$m = 230\,300 \quad n = 309\,252,03$$

$$\Delta\varphi = 36,4922$$

Ausführung:

1) $Z = (m + \Delta\varphi) + l \frac{l}{100 s}$ I (33510000)

0000012340,	0000004136,
0000004135,13400000	} 00230336,4922000000
	{ (00230350,3519360000)
	hier nicht löschen!

2) $\gamma = l \frac{Z}{n}$ II (74486286)

004135,6208	00309252,03
003080,470336963488	} 00230350,3519360000
	{ 000000000004093942
	soll Null werden!

Beim ersten Rechnungsgang wird l im rechten Einstellwerk auf ganze Sekunden abgerundet, ebenso braucht l im linken Resultatwerk nur so genau eingekurbelt zu werden, wie es ohne Benützung der vier letzten Stellen des Umdrehungszählwerkes möglich ist; der Quotient (hier $3351 \cdot 10^{-6}$) wird nur deshalb so weit nach links gerückt, um den für den zweiten Rechnungsgang erforderlichen Stellenwert zu erreichen. γ erhält das Vorzeichen von l .

Berechnung der Meridiankonvergenz aus Gauß-Krügerschen Koordinaten

$$y \text{ in km} \quad \bar{x} = \frac{y^2}{r} \quad \gamma = y \frac{p + x - \bar{x}}{q}$$

$$x = (X - X_{\text{Tafel}}) \text{ in km}$$

X	r	p	q''	q^{cc}
5330	17 232	3172	88,131 71	28,554 674
2	17 221	3172	88,076 15	28,536 672
4	17 210	3172	88,020 62	28,518 680
6	17 199	3172	87,965 12	28,500 699
8	17 188	3172	87,909 65	28,482 727
5340				

Beispiel:

$$y = -85,479 40 \quad X = 5334,474 42$$

$$\gamma = -3080,470'' = -0^\circ 51' 20,470''$$

$$r = 17 210 \quad Z = p + x - \bar{x} = 3172,049 84$$

$$p = 3172 \quad q = 88,020 62$$

$$x = 0,47442$$

Ausführung:

$$1) Z = (p + x) - y \frac{y}{r} \quad \text{II} \quad (04967000)$$

$$\begin{array}{r} | 0000017210, \\ || 000000085,482070000 \end{array} \quad \left\{ \begin{array}{l} 00000085,48 | \\ 0003172,47442000000 | \\ (0003172,04984084000) | \\ \text{hier nicht löschen!} \end{array} \right.$$

$$2) \gamma = y \frac{Z}{q} \quad \text{II} \quad (36037577)$$

$$\begin{array}{r} | 00085,47940 \\ ||| 0003080,47045941380 \end{array} \quad \left\{ \begin{array}{l} 00088,02062 | \\ 0003172,04984084000 | \\ 99999999997000226 || \\ \text{soll Null werden!} \end{array} \right.$$

Beim ersten Rechnungsgang wird y im rechten Einstellwerk auf zwei Dezimalen abgerundet, ebenso braucht y im linken Resultatwerk nur so genau eingekurbelt zu werden, wie es ohne Benützung der drei letzten Stellen des Umkehrzählwerkes möglich ist; der Quotient (hier $4967 \cdot 10^{-6}$) wird nur deshalb so weit nach links gerückt, um den für den zweiten Rechnungsgang erforderlichen Stellenwert zu erreichen. γ erhält das Vorzeichen von y .